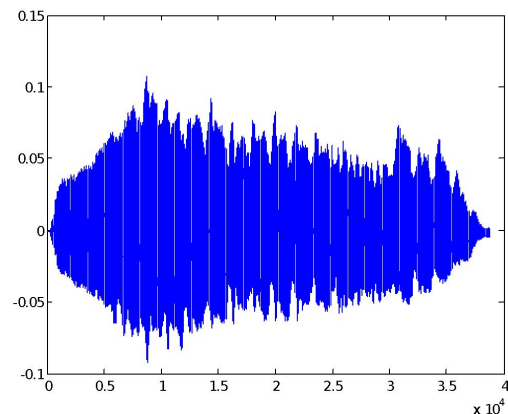
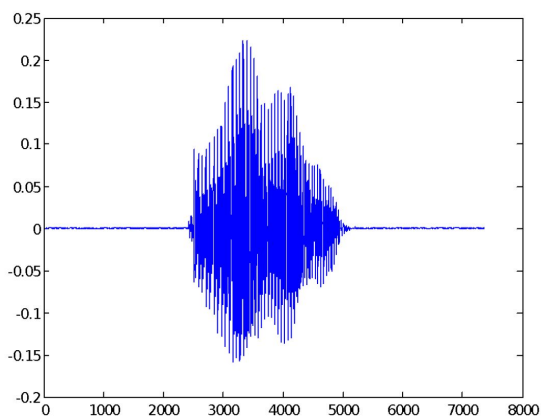


# Εισαγωγή στην αναπαράσταση και επεξεργασία σημάτων συνεχούς και διακριτού χρόνου με Matlab

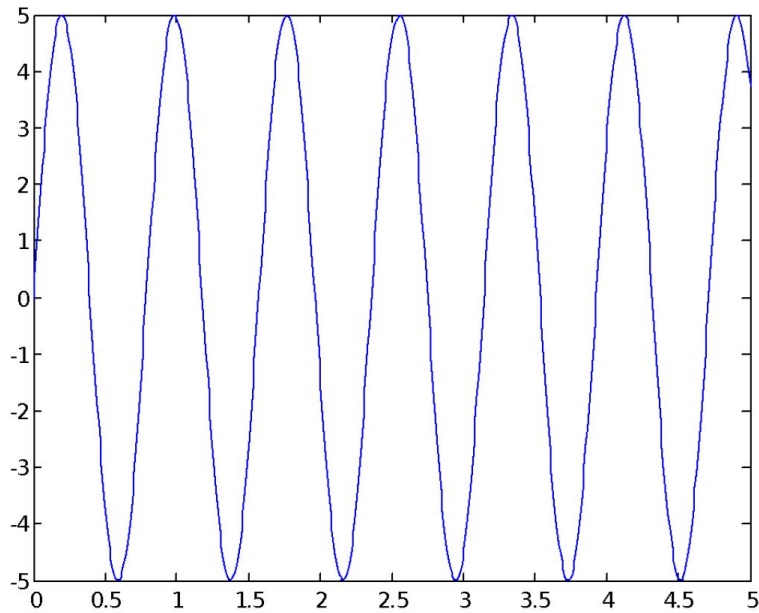
Τα σήματα ταξινομούνται ανάλογα με τον τύπο της ανεξάρτητης ή της εξαρτημένης μεταβλητής της συνάρτησης. Κατατάσσουμε επομένως τα σήματα σε σήματα συνεχούς χρόνου και σήματα διακριτού χρόνου. Συνήθως η ανεξάρτητη μεταβλητή είναι ο χρόνος, χωρίς να αποκλείεται η μεταβλητή αυτή να είναι μία άλλη ποσότητα, όπως η θερμοκρασία, η απόσταση κτλ.

Σήματα **συνεχούς χρόνου** καλείται οποιαδήποτε φυσική ποσότητα που μεταβάλλεται με το χρόνο. Υπάρχουν σήματα φωνής ή σήματα ήχου, όπως βλέπουμε στη συνέχεια. Το φώνημα «oh» σε μία λέξη (από το TIDIGITS corpus) αριστερά, ή ένα σήμα από μουσική ενός βιολιού (από McGill Master Samples), στο δεξί σήμα.

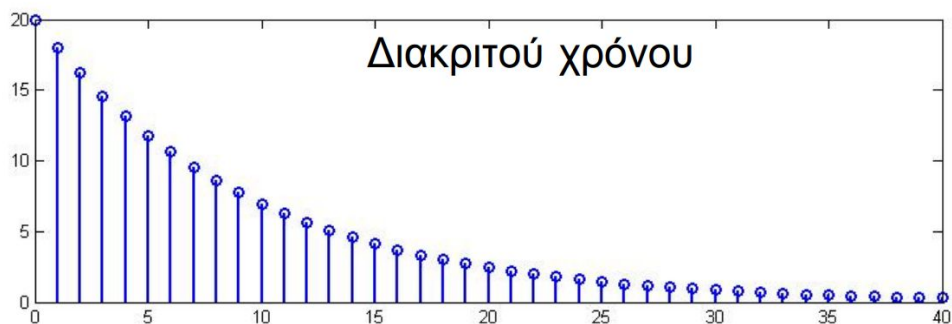
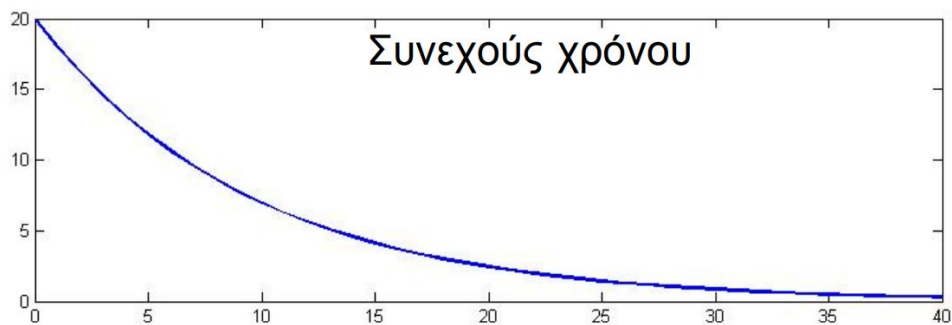


Υπάρχουν επίσης σήματα τα οποία περιγράφονται με μία μαθηματική συνάρτηση. Παράδειγμα η συνάρτηση  $X(t)=5*\sin(8*t)$ , την οποία θα σχεδιάσουμε στο διάστημα  $0 \leq t \leq 5$ . Στο Matlab γράφουμε

```
>> t=linspace(0,5,500);  
>> x=5*sin(8*t);  
>> plot(t,x)
```



**Διακριτού χρόνου:** ορίζονται μόνο σε διακριτά (συγκεκριμένα) χρονικά διαστήματα. Λαμβάνονται - μέσω δειγματοληψίας ενός σήματος συνεχούς χρόνου σε συγκεκριμένα σημεία ίσης απόστασης στο χρόνο, ή - απευθείας από μία διακριτή διαδικασία.

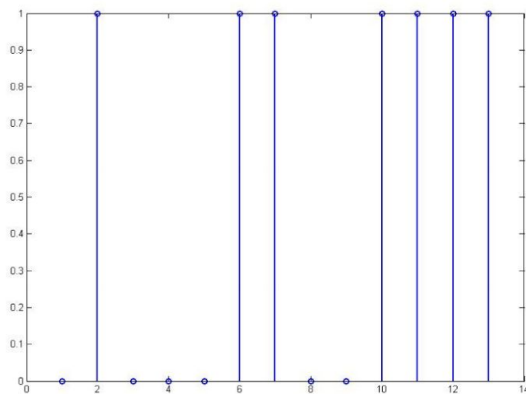


Μία ακόμα διάκριση των σημάτων είναι σε  
 (α) **Ψηφιακά:** είναι διακριτού χρόνου και διακριτού πλάτους, δηλ. μπορούν να πάρουν τιμές από πεπερασμένο σύνολο. Π.χ. σήματα σε έναν υπολογιστή είναι ψηφιακά

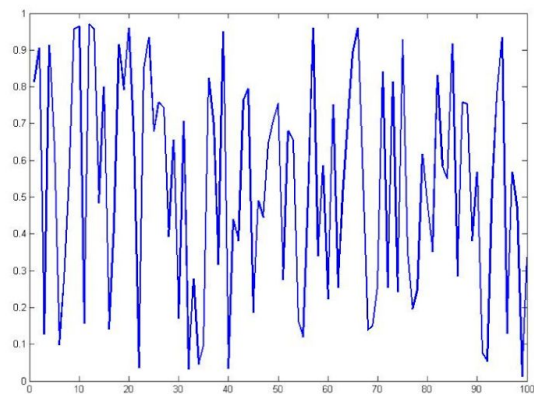
(δυναδικά) γιατί μπορούν να πάρουν μόνο δύο τιμές (0 ή 1). Οι τιμές τις οποίες μπορούν να πάρουν είναι συνάρτηση της ακρίβειας αναπαράστασης (αριθμός διαθέσιμων bits) του ψηφιακού συστήματος.

(β) **Αναλογικά**: Η τιμή τους σε κάθε χρονική στιγμή μπορεί να είναι ένας οποιοσδήποτε πραγματικός αριθμός και είναι συνεχούς χρόνου. Ψηφιακά και αναλογικά: περιγράφουν τη φύση του πλάτους ενός σήματος, δηλ. την εξαρτημένη μεταβλητή (άξονας y).

Ψηφιακό



Αναλογικό

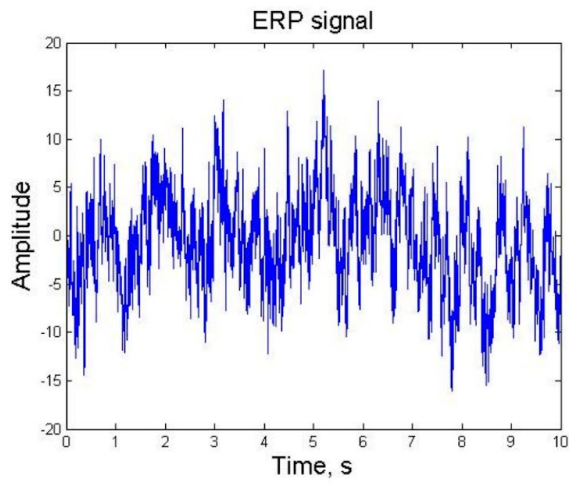


Ανάλογα με την **περιοδικότητα** τα χωρίζουμε σε

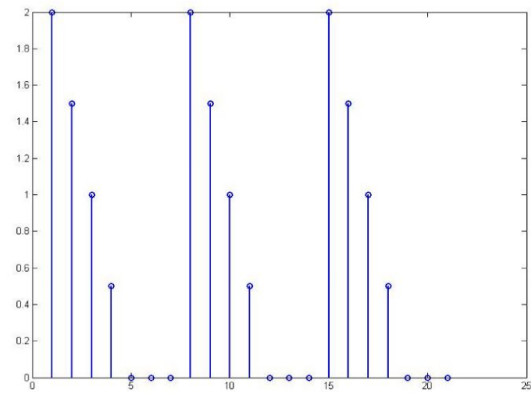
(α) **Περιοδικά**, όταν υπάρχει ένας θετικός αριθμός  $T$  για τον οποίο ισχύει  $x(t)=x(t+T)$ , για όλα τα  $t$ .

(β) **Απεριοδικά**: σήματα που δεν είναι περιοδικά.

## Μη περιοδικό



## Περιοδικό

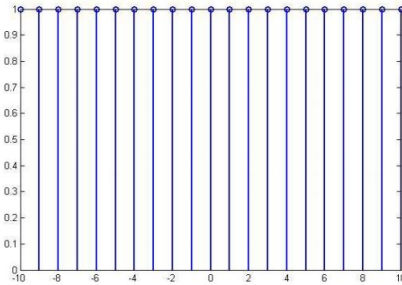


Για ένα διακριτό σήματα λέμε ότι είναι περιοδικό όταν:  
 $x(n)=x(n+N)$ , για όλα τα  $n$   
 $N$ : περίοδος (ακέραιος)

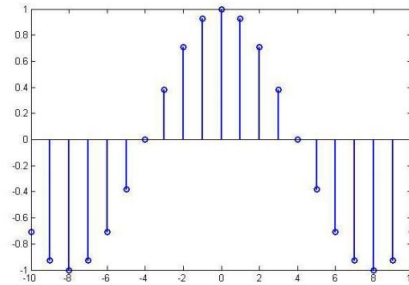
Για ημιτονοειδή διακριτού χρόνου:  
 $a * \cos(\omega_0 n + \varphi) = a * \cos(\omega_0 n + \omega_0 N + \varphi)$   
Όπου  $\omega_0 N = 2k\pi$ ,  $k$  ακέραιος

Συνάρτηση  $x(n) = \cos(\omega_0 n)$

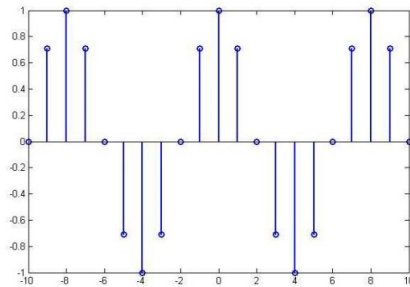
$\omega_0=0$  ή  $\omega_0=2\pi$



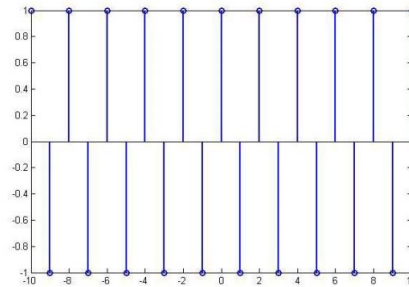
$\omega_0=\pi/8$  ή  $\omega_0=15\pi/8$



$\omega_0=\pi/4$  ή  $\omega_0=7\pi/4$



$\omega_0=\pi$



Επιπλέον έχουμε

(α) Σήματα **ενέργειας**: έχουν πεπερασμένη ενέργεια και μηδενική ισχύ.

(β) Σήματα **ισχύος**: έχουν άπειρη ενέργεια και πεπερασμένη και μη-μηδενική ισχύ.

**Πεπερασμένη ενέργεια -> μηδενική ισχύ.**

**Πεπερασμένη ισχύς -> άπειρη ενέργεια.**

Άρα, ένα σήμα δεν μπορεί να είναι ταυτόχρονα σήμα ενέργειας και ισχύος. Στην πράξη, όλα τα σήματα έχουν πεπερασμένη ενέργεια, άρα είναι σήματα ενέργειας. Η παραγωγή ενός πραγματικού σήματος ισχύος στην πράξη είναι αδύνατη.

Όμως, περιοδικά σήματα για τα οποία το εμβαδόν τους κατά τη διάρκεια μιας περιόδου είναι πεπερασμένο -> σήματα ισχύος.

Επίσης διακρίνουμε σήματα

(α) **Καθοριστικά**: σήματα των οποίων η φυσική περιγραφή είναι εντελώς γνωστή, είτε σε μαθηματική ή γραφική μορφή.

(β) **Πιθανοτικά** (τυχαία): σήματα των οποίων οι τιμές δεν μπορούν να προβλεφθούν ακριβώς αλλά περιγράφονται μέσω συναρτήσεις πιθανοτήτων, π.χ. μέσος όρος.

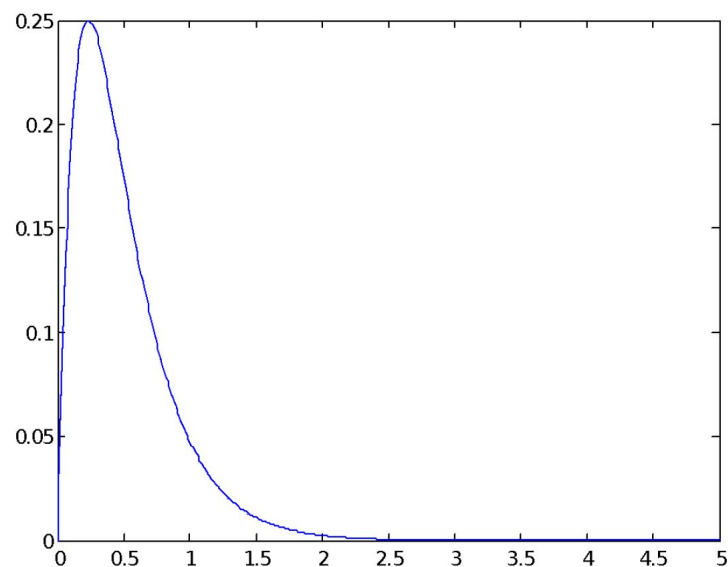
## Παραδείγματα με σήματα συνεχούς χρόνου

Έστω ότι έχουμε την παρακάτω συνάρτηση την οποία θέλουμε να σχεδιάσουμε στο διάστημα  $0 \leq t \leq 5$ .

$$x(t) = \begin{cases} e^{-3t} - e^{-6t}, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$

Στο Matlab γράφουμε τις παρακάτω εντολές

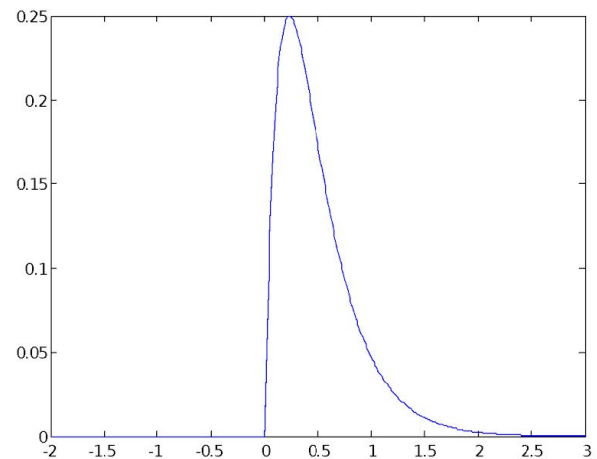
```
>> t=[0:0.01:5];  
>> x2=exp(-3*t)-exp(-6*t);  
>> plot(t,x2)
```



Ας σχεδιάσουμε στη συνέχεια την  $x(t)$  στο διάστημα  $-2 \leq t \leq 3$  σε χρονικά διαστήματα  $\Delta t = 0.01s$ . Αν παρατηρήσουμε καλύτερα την  $x(t)$ , βλέπουμε ότι το σήμα αυτό έχει τιμή 0 για τιμές  $t < 0$ . Για να προσέξουμε αυτό το γεγονός στο γράφημα που θα σχεδιάσουμε,

θα χρησιμοποιήσουμε το λογικό τελεστή «<=» με την παρακάτω μορφή. (με την πράξη «<=» που γράφουμε εδώ, φτιάχνουμε ένα νέο πίνακα w , ο οποίος είναι το αποτέλεσμα της λογικής πράξης σύγκρισης του t με το 0, και παράγεται ένα πίνακας ο οποίος έχει τιμές 0 (true) και 1(false) ).

```
>> t=[-2:0.01:3];  
>> w=(t>=0); %w is a logical  
operator  
>> x2=(exp(-3*t)-exp(-6*t)).*w;  
>> plot(t,x2)
```

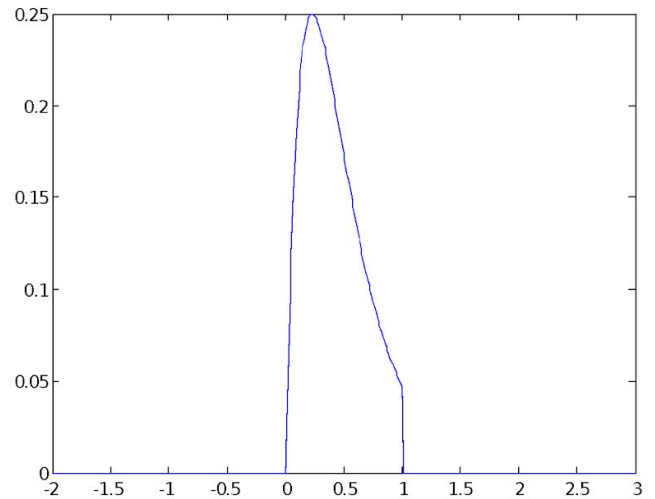


Έστω το σήμα το οποίο θέλουμε να σχεδιάσουμε στο χρονικό διάστημα  $-2 \leq t \leq 3$

$$x(t) = \begin{cases} e^{-3t} - e^{-6t}, & 0 \leq t \leq 1 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$

Το σήμα είναι το ίδιο με αυτό που είχαμε πριν απλά τώρα  $x(t)=0$  για  $t > 1$ . Στο Matlab γράφουμε

```
>> t=[-2:0.01:3];
>> w=(t>=0)&(t<=1);
>> x2=(exp(-3*t)-exp(-6*t)).*w;
>> plot(t,x2)
```



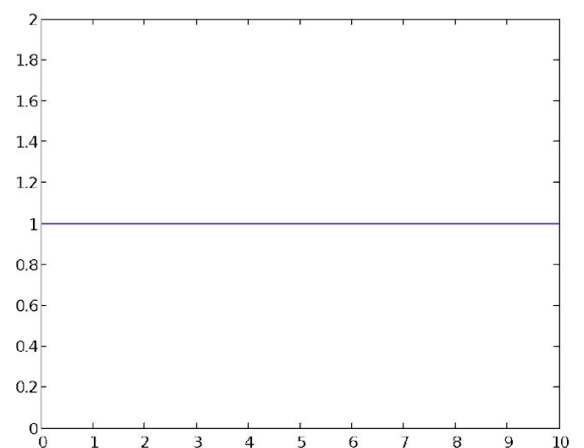
## Βηματική συνάρτηση

$$u(t) = \begin{cases} 1 & \alpha \nu, t \geq 0 \\ 0 & \alpha \lambda \lambda \omicron \upsilon \end{cases}$$

Δημιουργούμε αρχικά ένα **function** στο matlab και στην συνέχεια βλέπουμε τον τρόπο με τον οποίο καλούμε την function για να δούμε και γραφικά την συνάρτηση αυτή. Με αυτόν τον τρόπο μπορούμε να καλούμε την `step_function` με διαφορετικές παραμέτρους κάθε φορά.

```
function x = step_function(t)
    x = 1*(t>=0);
```

```
>> t=[0:1:10];
>> x = step_function(t);
>> plot(t,x)
```

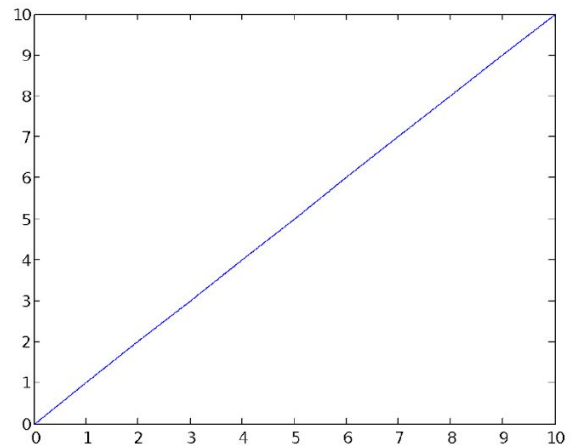


**Μοναδιαία Συνάρτηση ράμπας** (αντιπροσωπεύεται από μια μονότονα αύξουσα συνάρτηση που μοιάζει με μια ράμπια)

$$r(t) = \begin{cases} t & \alpha \nu, t \geq 0 \\ 0 & \alpha \nu, t < 0 \end{cases}$$

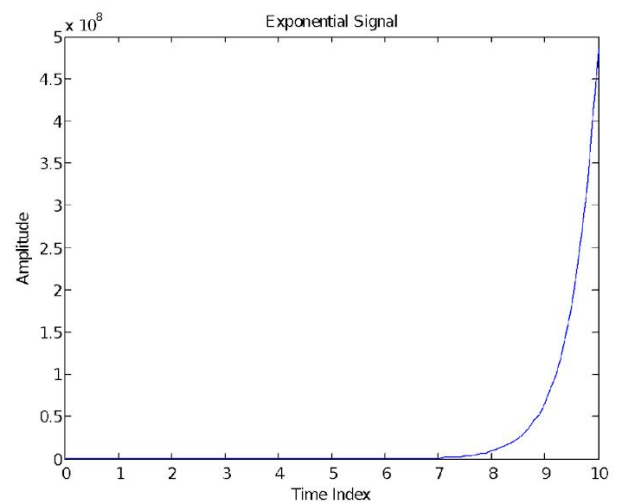
```
function x = ramp_function(t)
    x = t.*(t>=0);
```

```
>> t=[0:1:10];
>> x = ramp_function(t);
>> plot(t,x)
```

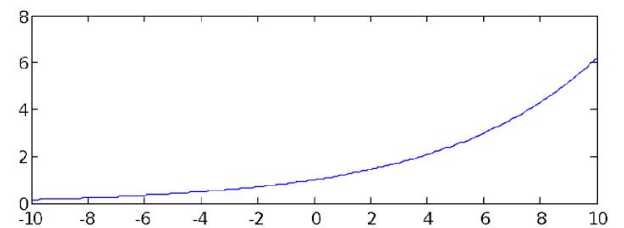
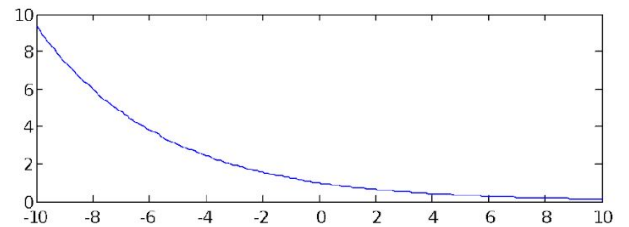


## Εκθετικά σήματα

```
>> t=0:0.1:10;
>> y=exp(2*t);
>> plot(t,y);
>> ylabel ('Amplitude');
>> xlabel ('Time Index');
>> title ('Exponential Signal');
```



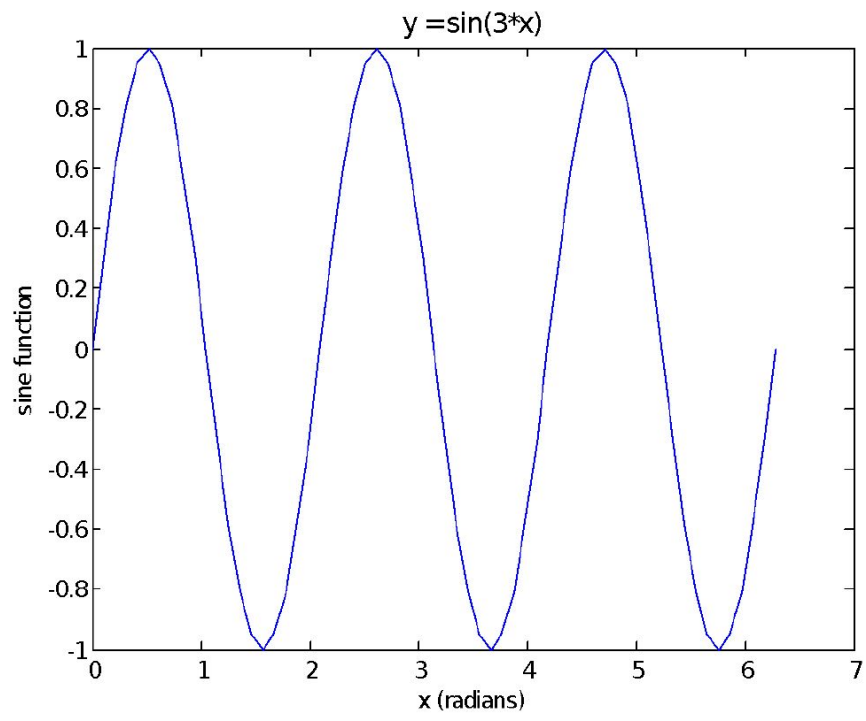
```
>> t=-10:0.1:10;
>> a1=0.8;
>> a2=1.2;
>> subplot(211);plot(t,a1.^t)
>> subplot(212);plot(t,a2.^t)
```



## Ημιτονοειδή σήματα συνεχούς χρόνου

Ένα ημιτονοειδές σήμα συνεχούς χρόνου, μπορεί να εκφραστεί ως εξής  $\mathbf{x(t)=A*cos(\Omega*t+\theta)}$ , όπου A=πλάτος,  $\Omega$ =η συχνότητα (rad/sec) και  $\theta$ =φάση (rad).  
 Ή μπορεί να γραφτεί και ως εξής  $\mathbf{x(t)=A*cos(2*\pi*F*t+\theta)}$ , όπου  $\Omega=2\pi F$  και F είναι η συχνότητα σε Hz.

```
>> x = 0:pi/30:2*pi; % x vector, 0 <= x <= 2*pi, increments of pi/30
>> y = sin(3*x); % vector of y values
>> plot(x,y) % create the plot
>> xlabel('x (radians)'); % label the x-axis
>> ylabel('sine function'); % label the y-axis
>> title('y = sin(3*x)', 'FontSize', 12);
```



## Παραδείγματα για να δοκιμάσετε στο MATLAB

```
% Script : matex_1_1a
%
% Construct a vector of time instants.
t = linspace(0,5,1000);
% Compute the signal at time instants in vector "t".
x1 = 5*sin(12*t);
% Graph the signal.
clf;
plot(t,x1);
xlabel('Time (sec)');
ylabel('x_1(t)');
```

```
% Script : matex_1_1b
%
% Construct a vector of time instants.
t = [0:0.01:5];
% Compute the signal at time instants in vector "t".
x2 = (exp(-3*t)-exp(-6*t));
% Graph the signal.
clf;
plot(t,x2);
xlabel('Time (sec)');
ylabel('x_2(t)');
```

```
% Script : matex_1_1c
%
% Construct a vector of time instants.
t = [0:0.01:5];
% Compute the signal at time instants in vector "t".
x2 = (exp(-3*t)-exp(-6*t)).*(t>=0);
% Graph the signal.
clf;
plot(t,x2);
xlabel('Time (sec)');
ylabel('x_2(t)');
```

```
% Script : matex_1_1d.m
%
% Construct a vector of time instants.
t = [-2:0.01:3];
% Compute the signal at time instants in vector "t".
x3 = (exp(-3*t)-exp(-6*t)).*((t>=0)&(t<=1));
% Graph the signal.
clf;
plot(t,x3);
xlabel('t (sec)');
ylabel('x_{3}(t)');
grid;
```